



(19) 대한민국특허청(KR)
(12) 공개특허공보(A)

(11) 공개번호 10-2018-0109367
(43) 공개일자 2018년10월08일

(51) 국제특허분류(Int. Cl.)
A61H 31/00 (2006.01) A61G 13/12 (2006.01)
(52) CPC특허분류
A61H 31/008 (2013.01)
A61G 13/122 (2013.01)
(21) 출원번호 10-2017-0039001
(22) 출원일자 2017년03월28일
심사청구일자 2017년03월28일

(71) 출원인
울산대학교 산학협력단
울산광역시 남구 대학로 93(무거동)
(72) 발명자
김영기
강원도 강릉시 사천면 방동길 36, 101동 704호 (강릉아산병원아파트)
김관섭
강원도 강릉시 사천면 방동길 38 강릉아산병원 4층 마취통증의학과 의국
(74) 대리인
유철현

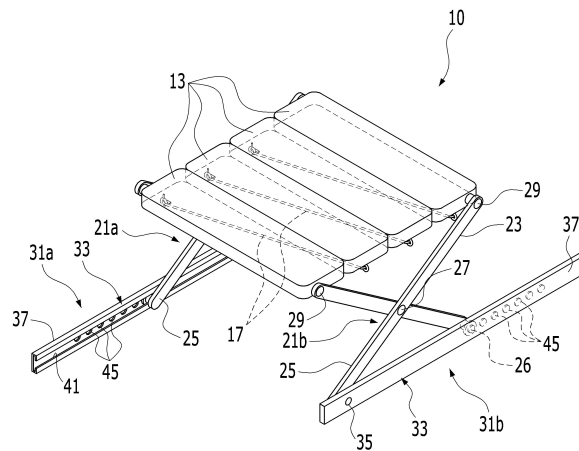
전체 청구항 수 : 총 8 항

(54) 발명의 명칭 복와위 심폐소생 보조기

(57) 요약

본 발명은 복와위 심폐소생 보조기에 관한 것으로서, 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위를 받쳐주는 서포트; 상기 서포트에 상호 교차하며 결합되는 제1링크 및 제2링크를 가지고, 상기 제1링크 및 제2링크가 상호 접근 및 이격함에 따라 상기 서포트를 승강시키는 한 쌍의 승강 유니트; 및 상기 제1링크 및 제2링크를 상호 접근 및 이격시켜 상기 서포트의 높이를 조절하는 한 쌍의 높이 조절 유니트를 포함하는 것을 특징으로 한다.

대표도 - 도1



(52) CPC특허분류

A61H 31/004 (2013.01)

명세서

청구범위

청구항 1

복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위를 받쳐주는 서포트;

상기 서포트에 상호 교차하며 결합되는 제1링크 및 제2링크를 가지고, 상기 제1링크 및 제2링크가 상호 접근 및 이격함에 따라 상기 서포트를 승강시키는 한 쌍의 승강 유니트; 및

상기 제1링크 및 제2링크를 상호 접근 및 이격시켜 상기 서포트의 높이를 조절하는 한 쌍의 높이 조절 유니트를 포함하는, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 2

제1항에 있어서,

상기 한 쌍의 승강 유니트의 각 제1링크는 상기 서포트에 상호 반대방향으로 결합되고, 상기 한 쌍의 높이 조절 유니트는 각각 상기 서포트에 대해 상호 반대방향으로 배치되는, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 3

제1항에 있어서,

상기 한 쌍의 높이 조절 유니트는 각각,

상기 제1링크가 회전가능하게 결합되며 파지가능한 손잡이를 갖는 작동 로드; 및

상기 작동 로드의 길이방향을 따라 마련되어, 상기 제2링크의 단부를 이동가능하게 수용하는 가이드 레일을 포함하는, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 4

제3항에 있어서,

상기 가이드 레일에 마련되어, 상기 가이드 레일을 따라 왕복이동하는 상기 제2링크의 단부를 지지하여 상기 제2링크의 이동을 제한하는 스톱퍼를 포함하는, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 5

제4항에 있어서,

상기 스톱퍼는 상기 가이드 레일을 따라 간격을 두고 함몰 형성되어, 상기 제2링크의 단부가 걸리는 복수의 걸림홈인, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 6

제1항에 있어서,

상기 서포트는,

동일 평면을 이루며 일렬로 배치되고, 피시술자의 심장 부위를 받쳐주는 복수의 안착 플레이트; 및

인접하는 한 쌍의 상기 안착 플레이트에 대각방향으로 결합되어, 인접하는 한 쌍의 상기 안착 플레이트를 상호 연결하는 브레이스를 포함하는, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 7

제6항에 있어서,

상기 복수의 안착 플레이트 중 바깥쪽에 위치하는 안착 플레이트의 일측에는 상기 제1링크가 회전가능하게 결합

되고, 타측에는 상기 제2링크가 회전가능하게 결합되는, 복와위 심폐소생 보조기.

청구항 8

제6항에 있어서,

상기 복수의 안착 플레이트는 피시술자에 가해지는 힘을 완충하는 완충재로 마감 처리된, 복와위 심폐소생 보조기.

발명의 설명

기술 분야

[0001] 본 발명은, 복와위 심폐소생 보조기에 관한 것으로서, 보다 상세하게는, 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위를 받쳐 심폐소생을 시행할 수 있는 복와위 심폐소생 보조기에 관한 것이다.

배경 기술

[0002] 복와위 체위(prone) 예컨대, 엎드린 자세는 수술 환경에서 많이 사용된다. 주로, 허리 수술, 뇌 수술 등 다양한 수술 환경에서 복와위 자세를 취하게 된다.

[0003] 아울러, 응급실 등 특수의료 환경에서도 기도 내 이물질의 배출 등에 이로서 복와위 자세를 취하기도 한다.

[0004] 특히, 피시술자가 복와위 자세를 취한 상태에서 심폐소생을 해야 하는 위급 상황이 발생하여, 다시 양와위 체위(supine) 예컨대, 반듯이 드러누운 자세를 취할 경우, 실혈의 위험성과 꼭 필요한 의학적 시술의 중단이 발생할 수 있는 문제점이 있다. 또한, 자세 변경에 의해 자칫 시술의 골든 타임을 놓칠 수 있을 뿐만 아니라 시술이 방해되어 시술이 지연되는 문제점이 있다.

[0005] 따라서, 피시술자가 복와위 자세를 취한 상태에서 시술을 지속하면서 심폐소생을 시행할 경우 의학적으로 커다란 장점이 있다.

[0006] 이에 의해, 본 출원인은 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위를 받쳐 심폐소생을 시행할 수 있는 복와위 심폐소생 보조기를 개발하기에 이르렀다.

선행기술문헌

특허문헌

[0007] (특허문헌 0001) 일본실용신안등록 제3121965호(고안의 명칭: 침구 치료용 가대, 등록일: 2006.05.10.)

발명의 내용

해결하려는 과제

[0008] 본 발명은 상기한 문제점을 해결하기 위한 것으로서, 피시술자가 복와위 자세를 취한 상태에서 시술을 받는 도중에 심폐소생이 필요한 경우, 피시술자의 자세 변경없이 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위에 간편하게 설치하여 심폐소생을 시행할 수 있으며, 시술의 골든 타임을 놓치지 않고 시술의 방해없이 지속적으로 시술할 수 있는 복와위 심폐소생 보조기를 제공하는 것을 목적으로 한다.

과제의 해결 수단

[0009] 본 발명의 목적은, 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위를 받쳐주는 서포트; 상기 서포트에 상호 교차하며 결합되는 제1링크 및 제2링크를 가지고, 상기 제1링크 및 제2링크가 상호 접근 및 이격함에 따라 상기 서포트를 승강시키는 한 쌍의 승강 유니트; 및 상기 제1링크 및 제2링크를 상호 접근 및 이격시켜 상기 서포트의 높이를 조절하는 한 쌍의 높이 조절 유니트를 포함하는, 복와위 심폐소생 보조기에 의해 달성될 수 있다.

[0010] 여기서, 상기 한 쌍의 승강 유니트의 각 제1링크는 상기 서포트에 상호 반대방향으로 결합되고, 상기 한 쌍의 높이 조절 유니트는 각각 상기 서포트에 대해 상호 반대방향으로 배치될 수 있다.

- [0011] 상기 한 쌍의 높이 조절 유닛은 각각, 상기 제1링크가 회전가능하게 결합되며 파지가 가능한 손잡이를 갖는 작동 로드; 및 상기 작동 로드의 길이방향을 따라 마련되어, 상기 제2링크의 단부를 이동가능하게 수용하는 가이드 레일을 포함할 수 있다.
- [0012] 상기 가이드 레일에 마련되어, 상기 가이드 레일을 따라 왕복이동하는 상기 제2링크의 단부를 지지하여 상기 제2링크의 이동을 제한하는 스톱퍼를 포함할 수 있다.
- [0013] 상기 스톱퍼는 상기 가이드 레일을 따라 간격을 두고 함몰 형성되어, 상기 제2링크의 단부가 걸리는 복수의 걸림홈일 수 있다.
- [0014] 상기 서포트는, 동일 평면을 이루며 일렬로 배치되고, 피시술자의 심장 부위를 받쳐주는 복수의 안착 플레이트; 및 인접하는 한 쌍의 상기 안착 플레이트에 대각방향으로 결합되어, 인접하는 한 쌍의 상기 안착 플레이트를 상호 연결하는 브레이스를 포함할 수 있다.
- [0015] 상기 복수의 안착 플레이트 중 바깥쪽에 위치하는 안착 플레이트의 일측에는 상기 제1링크가 회전가능하게 결합되고, 타측에는 상기 제2링크가 회전가능하게 결합될 수 있다.
- [0016] 상기 복수의 안착 플레이트는 피시술자에 가해지는 힘을 완충하는 완충재로 마감 처리될 수 있다.

발명의 효과

- [0017] 본 발명에 따르면, 피시술자가 복와위 자세를 취한 상태에서 시술을 받는 도중에 심폐소생이 필요한 경우, 피시술자의 자세 변경없이 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위에 간편하게 설치하여 심폐소생을 시행할 수 있으며, 시술의 골든 타임을 놓치지 않고 시술의 방해없이 지속적으로 시술할 수 있다.

도면의 간단한 설명

- [0018] 도 1은 본 발명의 일 실시예에 따른 복와위 심폐소생 보조기가 상승한 상태의 사시도,
 도 2는 도 1의 복와위 심폐소생 보조기가 하강한 상태의 사시도,
 도 3은 도 1의 좌측면도이다.

발명을 실시하기 위한 구체적인 내용

- [0019] 본 발명의 이점 및 특징, 그리고 그것들을 달성하는 방법은 첨부되는 도면과 함께 상세하게 후술되어 있는 실시예들을 참조하면 명확해질 것이다. 그러나, 본 발명은 이하에서 개시되는 실시예들에 제한되는 것이 아니라 서로 다른 다양한 형태로 구현될 수 있으며, 단지 본 실시예들은 본 발명의 개시가 완전하도록 하고, 본 발명이 속하는 기술 분야의 통상의 기술자에게 본 발명의 범주를 완전하게 알려주기 위해 제공되는 것이다.
- [0020] 본 명세서에서 사용된 용어는 실시예들을 설명하기 위한 것이며 본 발명을 제한하고자 하는 것은 아니다. 본 명세서에서, 단수형은 문구에서 특별히 언급하지 않는 한 복수형도 포함한다. 명세서에서 사용되는 "포함한다(comprises)" 및/또는 "포함하는(comprising)"은 언급된 구성요소 외에 하나 이상의 다른 구성요소의 존재 또는 추가를 배제하지 않는다. 명세서 전체에 걸쳐 동일한 도면 부호는 동일한 구성 요소를 지칭하며, "및/또는"은 언급된 구성요소들의 각각 및 하나 이상의 모든 조합을 포함한다. 비록 "제1", "제2" 등이 다양한 구성요소들을 서술하기 위해서 사용되나, 이들 구성요소들은 이들 용어에 의해 제한되지 않음은 물론이다. 이들 용어들은 단지 하나의 구성요소를 다른 구성요소와 구별하기 위하여 사용하는 것이다. 따라서, 이하에서 언급되는 제1 구성요소는 본 발명의 기술적 사상 내에서 제2 구성요소일 수도 있음은 물론이다.
- [0021] 다른 정의가 없다면, 본 명세서에서 사용되는 모든 용어(기술 및 과학적 용어를 포함)는 본 발명이 속하는 기술 분야의 통상의 기술자에게 공통적으로 이해될 수 있는 의미로 사용될 수 있을 것이다. 또한, 일반적으로 사용되는 사전에 정의되어 있는 용어들은 명백하게 특별히 정의되어 있지 않는 한 이상적으로 또는 과도하게 해석되지 않는다.
- [0022] 이하, 첨부 도면들을 참조하여 본 발명에 대해 상세히 설명한다.
- [0023] 도 1 내지 도 3에는 본 발명의 일 실시예에 따른 복와위 심폐소생 보조기가 도시되어 있다.
- [0024] 이들 도면에 도시된 바와 같이, 본 발명의 일 실시예에 따른 복와위 심폐소생 보조기(10)는 서포트(11)와, 한 쌍의 승강 유닛(21a,21b)와, 한 쌍의 높이 조절 유닛(31a,31b)를 포함한다.

- [0025] 서포트(11)는 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위를 받쳐주는 역할을 한다. 서포트(11)는 복수의 안착 플레이트(13)와, 각 안착 플레이트(13)를 상호 연결하는 브레이스(17)를 포함한다.
- [0026] 복수의 안착 플레이트(13)는 장방형의 판 형상을 가진다. 복수의 안착 플레이트(13)는 동일 평면을 이루며 일렬로 배치된다. 한편, 설명의 편리상, 바깥쪽에 위치하는 한 쌍의 안착 플레이트(13) 중, 도 1에서 전방에 위치하는 안착 플레이트를 전방 안착 플레이트라 하고, 후방에 위치하는 안착 플레이트를 후방 안착 플레이트라고 한다.
- [0027] 또한, 복수의 안착 플레이트(13)는 스푼, 스펀지, 깃털, 라텍스, 고무 등과 같은 완충재로 마감 처리된다. 이에 의해, 서포트(11)가 피시술자의 심장 부위를 받칠 때, 피시술자에 가해지는 힘을 완충할 수 있게 된다.
- [0028] 브레이스(17)는 일정 길이의 띠 형상을 가진다. 브레이스(17)는 인접하는 한 쌍의 안착 플레이트(13)의 저부면에 대각방향으로 결합되어, 인접하는 한 쌍의 안착 플레이트(13)를 상호 연결한다. 브레이스(17)는 인접하는 한 쌍의 안착 플레이트(13)와 함께 관절 운동을 한다. 이에, 각 브레이스(17)는 인접하는 한 쌍의 안착 플레이트(13)에 상호 나란하게 결합된다.
- [0029] 한 쌍의 승강 유니트(21a,21b)는 서포트(11)를 승강시킨다. 이하에서는 설명의 편리상, 도 1의 좌측에 위치하는 승강 유니트를 좌측 승강 유니트(21a)라 하고, 우측에 위치하는 승강 유니트를 우측 승강 유니트(21b)라고 한다.
- [0030] 한 쌍의 승강 유니트(21a,21b)는 서포트(11)에 상호 교차하며 결합되는 제1링크(23) 및 제2링크(25)를 포함한다.
- [0031] 제1링크(23)와 제2링크(25)는 각각 동일한 길이의 바아 형상을 가지며, 제1링크(23)와 제2링크(25)의 각 중앙은 연결핀(27)에 의해 결합된다. 이에 의해, 제1링크(23)와 제2링크(25)가 연결핀(27)을 중심으로 회전하여 상호 접근 및 이격함에 따라, 서포트(11)는 승강하게 된다.
- [0032] 한편, 한 쌍의 승강 유니트(21a,21b)의 각 제1링크(23)는 서포트(11)에 상호 반대방향으로 결합된다. 예컨대, 좌측 승강 유니트(21a)의 제1링크(23)의 일단부는 서포트(11)의 전방 안착 플레이트(13)의 일측에 힌지핀(29)에 의해 회전가능하게 결합되고, 우측 승강 유니트(21b)의 제1링크(23)의 일단부는 서포트(11)의 후방 안착 플레이트(13)의 타측에 힌지핀(29)에 의해 회전가능하게 결합된다.
- [0033] 그리고, 한 쌍의 승강 유니트(21a,21b)의 각 제2링크(25)는 서포트(11)에 상호 반대방향으로 결합된다. 예컨대, 좌측 승강 유니트(21a)의 제2링크(25)의 일단부는 서포트(11)의 후방 안착 플레이트(13)의 일측에 힌지핀(29)에 의해 회전가능하게 결합되고, 우측 승강 유니트(21b)의 제2링크(25)의 일단부는 서포트(11)의 전방 안착 플레이트(13)의 타측에 힌지핀(29)에 의해 회전가능하게 결합된다. 또한, 각 제2링크(25)의 자유단부에는 후술할 높이 조절 유니트(31a,31b)의 스톱퍼(45)에 걸림 유지되는 걸림구(26)가 마련되어 있다.
- [0034] 이로써, 각 승강 유니트(21a,21b)의 제1링크(23)와 제2링크(25)는 전체적으로 'X'자 형태를 이루며, 서포트(11)에 결합된다.
- [0035] 한 쌍의 높이 조절 유니트(31a,31b)는 각 승강 유니트(21a,21b)의 제1링크(23) 및 제2링크(25)를 상호 접근 및 이격시켜, 서포트(11)의 높이를 조절한다. 이하에서는 설명의 편리상, 도 1의 좌측에 위치하는 높이 조절 유니트를 좌측 높이 조절 유니트(31a)라 하고, 우측에 위치하는 높이 조절 유니트를 우측 높이 조절 유니트(31b)라고 한다.
- [0036] 좌측 높이 조절 유니트(31a)와 우측 높이 조절 유니트(31b)는 서포트(11)에 대해 상호 반대방향으로 배치된다.
- [0037] 각 높이 조절 유니트(31a,31b)는 작동 로드(33)와 가이드 레일(41)을 포함한다.
- [0038] 작동 로드(33)는 일정 길이를 갖는 바아 형상을 가진다. 작동 로드(33)의 일단부에는 제1링크(23)가 로드 결합핀(35)에 의해 회전가능하게 결합된다.
- [0039] 작동 로드(33)의 타단부에는 작동 로드(33)를 파지하여 작동 로드(33)를 동작시키기 위한 손잡이(37)가 마련되어 있다.
- [0040] 가이드 레일(41)은 작동 로드(33)에 결합된 로드 결합핀(35)과 손잡이(37) 사이에 마련되어, 제2링크(25)의 왕복이동을 안내한다. 가이드 레일(41)은 작동 로드(33)의 길이방향을 따라 함몰 형성되고, 이 가이드 레일(41)에는 제2링크(25)의 단부가 이동가능하게 마련된다.

- [0041] 스톱퍼(45)는 가이드 레일(41)에 마련되어, 가이드 레일(41)을 따라 왕복이동하는 제2링크(25)의 단부 예컨대, 제2링크(25)에 결합된 걸림구(26)를 지지하여 제2링크(25)의 이동을 제한한다. 본 실시예에서는 스톱퍼(45)로서 가이드 레일(41)의 내측면을 따라 간격을 두고 부분적으로 함몰 형성된 복수의 걸림홈이 마련되어 있다.
- [0042] 이에 의해, 가이드 레일(41)을 따라 이동하는 제2링크(25)의 걸림구(26)가 복수의 스톱퍼(45) 중 어느 하나에 걸림으로써, 제2링크(25)는 가이드 레일(41)을 따라 이동하지 않게 된다. 이로써, 서포트(11)의 높이를 고정할 수 있게 된다.
- [0043] 여기서, 본 실시예에서는 스톱퍼(45)로서 가이드 레일(41)에 부분적으로 함몰 형성된 복수의 걸림홈이 도시되어 있지만 이에 한정되지 않고, 스톱퍼(45)는 가이드 레일(41)의 내측면을 따라 부분적으로 돌출된 걸림턱 등의 다양한 형태로 마련될 수 있다.
- [0044] 이러한 구성에 의하여, 본 발명의 일 실시예에 따른 복와위 심폐소생 보조기(10)의 사용 과정에 대해 설명하면 다음과 같다.
- [0045] 먼저, 복와위 시술대와 복와위 자세를 취하고 있는 시술자의 가슴 사이에, 도 2에 도시된 바와 같이 승강 유니트(21a, 21b)가 절첩된 상태의 복와위 심폐소생 보조기(10)를 배치한다. 이 때, 복와위 심폐소생 보조기(10)의 서포트(11)가 피시술자의 심장 부위를 받쳐주도록 복와위 심폐소생 보조기(10)를 위치시킨다.
- [0046] 다음, 한 쌍의 높이 조절 유니트(31a, 31b)의 각 조작 로드(33)를 파지한 상태에서 각 조작 로드(33)를 상호 접근시키면, 각 조작 로드(33)의 이동거리에 대응하여 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제1링크(23)와 제2링크(25)는 상호 접근하도록 연결핀(27)을 중심으로 회전하게 된다. 이 때, 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제2링크(25)의 단부는 가이드 레일(41)을 따라 이동하며, 서포트(11)는 복와위 시술대로부터 상승하게 된다. 동시에, 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제1링크(23)와 제2링크(25)가 상호 접근함에 따라, 서포트(11)의 각 안착 플레이트(13)가 브레이스(17)와의 관절 운동에 의해 상호 접근하면서 도 1에 도시된 바와 같이 각 안착 플레이트(13)가 이루는 서포트(11)는 전체적으로 사각형의 단면 형상으로 변형되며 상승하고, 시술자의 심장 부위를 받쳐주는 면적이 증대하게 된다.
- [0047] 이어서, 서포트(11)가 원하는 높이로 상승하면, 각 조작 로드(33)의 이동을 중지한다. 이 때, 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제2링크(25)의 걸림구(26)를 가이드 레일(41)의 스톱퍼(45)에 걸림 유지함으로써, 서포트(11)는 복와위 시술대로부터 일정 높이를 유지하게 된다.
- [0048] 이로써, 본 발명의 일 실시예에 따른 복와위 심폐소생 보조기(10)의 설치가 완료된다.
- [0049] 이와 같이, 복와위 시술대와 피시술자 사이에 복와위 심폐소생 보조기(10)의 설치가 완료되면, 피시술자가 복와위 시술대에서 복와위 자세를 취한 상태에서 피시술자의 자세 변경없이, 시술이 이루어지는 영역을 제외한 영역에 힘을 가하면서 피시술자에게 심폐소생을 시행할 수 있을 뿐만 아니라 시술의 골든 타임을 놓치지 않고 시술의 방해없이 지속적으로 시술할 수 있게 된다. 또한, 심폐소생 이외에, 시술자의 폐 속에 있는 혈종 등의 이물질을 용이하게 배출할 수 있게 된다.
- [0050] 한편, 심폐소생의 시행이 완료되면, 한 쌍의 높이 조절 유니트(31a, 31b)의 각 가이드 레일(41)의 스톱퍼(45)에 걸림유지된 제2링크(25)의 걸림구(26)가 스톱퍼(45)로부터 이탈하도록 각 조작 로드(33)에 순간적인 힘을 가한 후, 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제2링크(25)의 걸림구(26)가 각 가이드 레일(41)의 스톱퍼(45)로부터 이탈한 상태에서, 한 쌍의 높이 조절 유니트(31a, 31b)의 각 조작 로드(33)를 상호 접근시킨다.
- [0051] 한 쌍의 높이 조절 유니트(31a, 31b)의 각 조작 로드(33)를 상호 접근함에 따라, 각 조작 로드(33)의 이동거리에 대응하여 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제1링크(23)와 제2링크(25)는 상호 이격하도록 연결핀(27)을 중심으로 회전하게 된다. 이 때, 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제2링크(25)는 가이드 레일(41)을 따라 이동하며, 서포트(11)는 복와위 시술대를 향해 하강하게 된다. 동시에, 각 승강 유니트(21a, 21b)의 제1링크(23)와 제2링크(25)가 상호 이격함에 따라, 서포트(11)의 각 안착 플레이트(13)가 브레이스(17)와의 관절 운동에 의해 상호 이격하면서도 도 2에 도시된 바와 같이 서포트(11)의 각 안착 플레이트(13)는 단을 이루며, 서포트(11)는 전체적으로 마름모형의 단면 형상으로 변형되며 하강한다.
- [0052] 이어서, 서포트(11)가 원하는 높이로 하강하면, 본 발명의 일 실시예에 따른 복와위 심폐소생 보조기(10)를 복와위 시술대와 피시술자 사이로부터 인출한다.
- [0053] 이와 같이, 본 발명에 따르면, 피시술자가 복와위 자세를 취한 상태에서 시술을 받는 도중에 심폐소생이 필요한 경우, 피시술자의 자세 변경없이 복와위 자세를 취하는 피시술자의 심장 부위에 간편하게 설치하여 심폐소생을

시행할 수 있으며, 시술의 끝돈 타임을 놓치지 않고 시술의 방해없이 지속적으로 시술할 수 있게 된다.

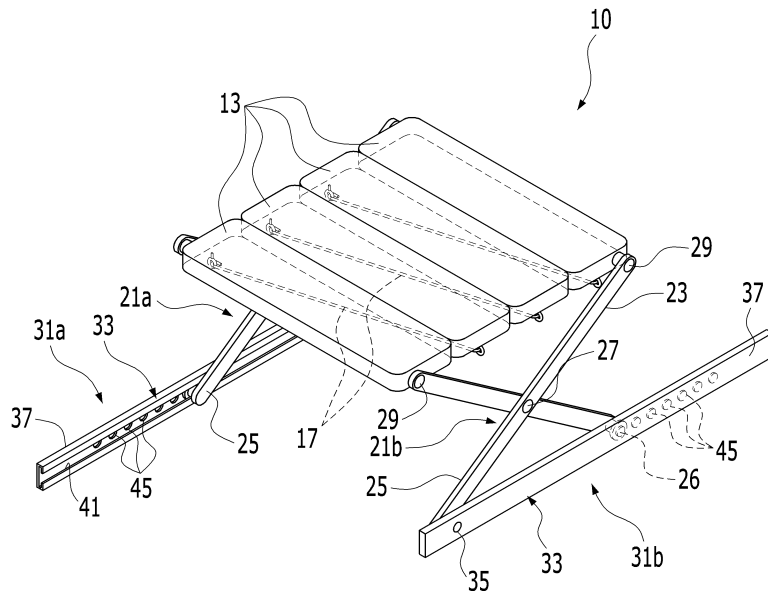
[0054] 이상, 첨부된 도면을 참조로 하여 본 발명의 실시예를 설명하였지만, 본 발명이 속하는 기술분야의 통상의 기술자는 본 발명이 그 기술적 사상이나 필수적인 특징을 변경하지 않고서 다른 구체적인 형태로 실시될 수 있다는 것을 이해할 수 있을 것이다. 그러므로, 이상에서 기술한 실시예들은 모든 면에서 예시적인 것이며, 제한적이지 않은 것으로 이해해야만 한다.

부호의 설명

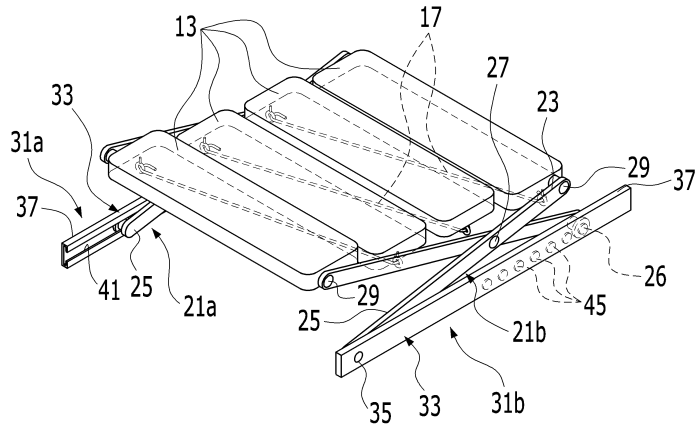
- [0055] 10 : 복와위 심폐소생 보조기
- 11 : 서포트
- 13 : 안착 플레이트
- 17 : 브레이스
- 21a,21b : 승강 유니트
- 23 : 제1링크
- 25 : 제2링크
- 31a,31b : 높이 조절 유니트
- 33 : 작동 로드
- 41 : 가이드 레일
- 45 : 스톱퍼

도면

도면1



도면2



도면3

